

AMB Series 仕様表



型式		AMB-150 / 300	AMB-300XS
製品名		レーザー SLAM AMR シャーシ	レーザー SLAM AMR シャーシ
基本パラメータ	ナビゲーション	Laser SLAM	Laser SLAM
	車体寸法 (L×W×H)	800x560x200mm / 1000x700x200mm	842x582x302.5mm
	回転直径	840mm / 1040mm	972.6mm
	車体重量 (バッテリーを含む)	66kg / 144kg	120kg
	最大積載量	150kg / 300kg	300kg
	地上からの高さ	25mm	27mm
	ナビゲーションレーザースキャン	228mm (P+F) 215mm (H1)	185.43mm
パフォーマンス	周囲温度 / 湿度	温度: 0°C ~ 50°C / 湿度: 10% ~ 90%, 圧縮 / 結露なきこと	温度: 0°C ~ 50°C / 湿度: 10% ~ 90%, 圧縮 / 結露なきこと
	通行性能 (傾斜 / 段差 / 隙間)	≦5% / 5mm / 10mm / ≦5% / 5mm / 30mm	≦5% / 5mm / 30mm
	最小通路幅	700mm / 840mm	722mm
	ナビゲーション位置精度	±5mm	±5mm
	ナビゲーション角度精度	±0.5°	±0.5°
バッテリー	走行速度	≦1.4m/s	≦1.5m/s
	バッテリー仕様	48V / 25Ah (リン酸鉄リチウム) / 48V / 40Ah (リン酸鉄リチウム)	48V / 40Ah (三元リチウム)
	走行時間	12h	12h
	充電時間 (10% ~ 80%)	≦1h / ≦1.5h	≦2.5h
構成	充電方法	手動 / 自動 / 高速バッテリー交換	手動 / 自動 / 高速バッテリー交換
	LiDAR数	1 (P+F / H1) or 2 (P+F / H1)	2 (SICK nanoScan3)
	緊急停止ボタン	●	●
	スピーカー	●	●
機能構成	アンビエントランプ	●	●
	基本機能	●	●
	Wi-Fiローミング	●	●
	自動充電	●	●
	棚認識	●	●
	レーザーリフレクターナビゲーション	○	○
	3D障害物回避	○	○
認証	QRコードによる正確な位置決め	- / ○	○
	ISO3691-4	-	●
	EMC	●	●
	UN38.3	●	-
清浄度	- / ISO Class4	ISO Class4	

●標準 ○オプション -なし

注: 最新のパラメータ情報については、SEER Roboticsの公式Webサイトを参照してください。